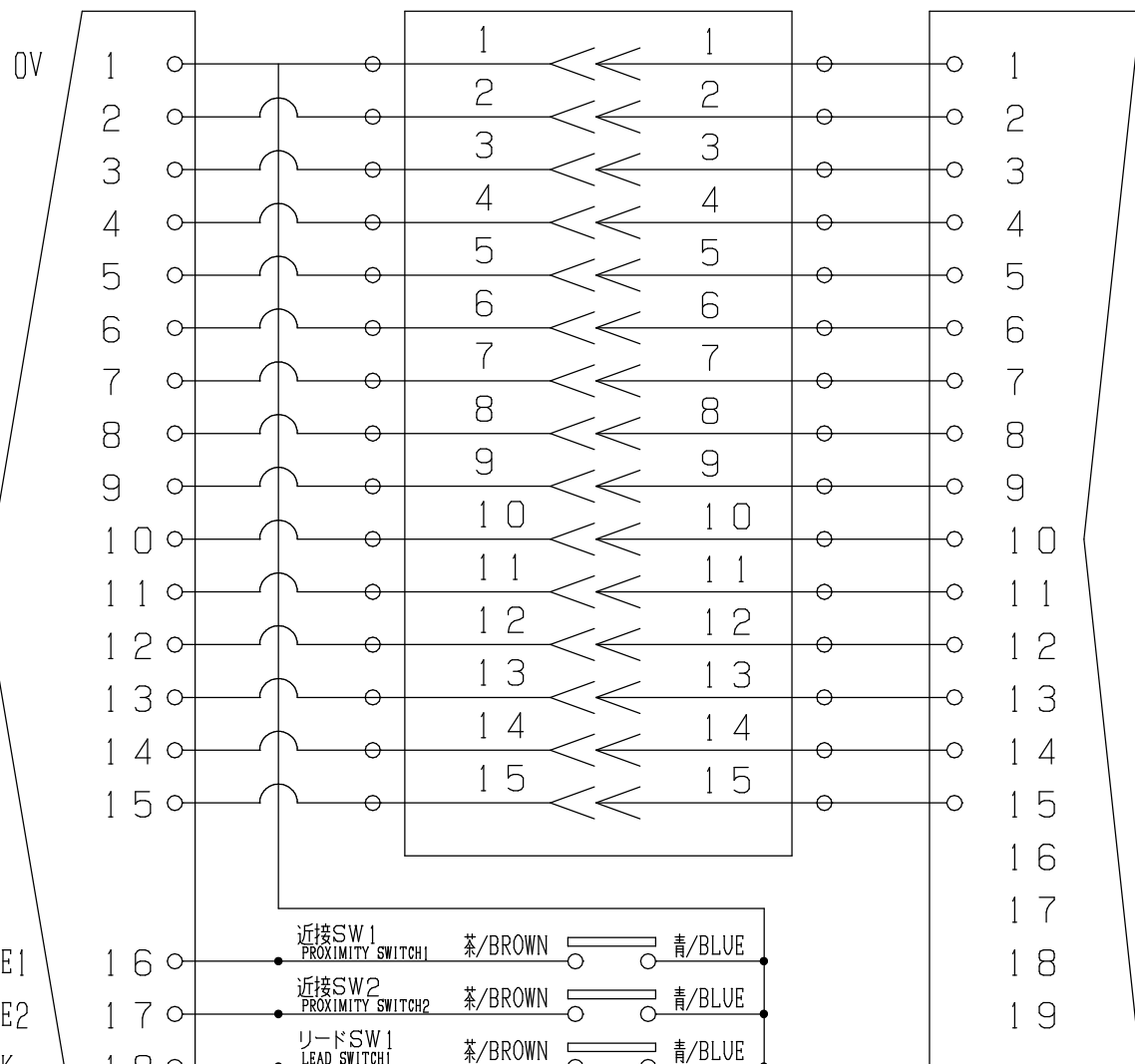


ロボット側コネクタ ROBOT ADAPTOR CONNECTOR 2DE19P
 スプリングピン インターフェイス SPRING PIN INTERFACE
 ツール側コネクタ TOOLING ADAPTOR CONNECTOR 2DE19S
 ピンNo. PIN No.



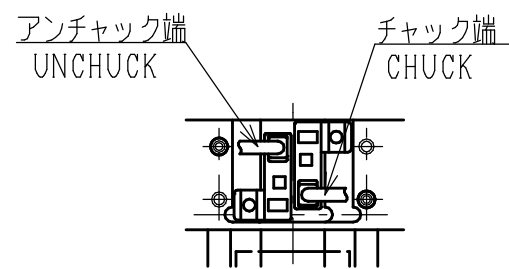
連結確認端信号1/FACE1
 連結確認端信号2/FACE2
 チャック端信号/CHUCK
 アンチャック端信号/UNCHUCK

スイッチの使用箇所
 USE OF SWITCH

	使用箇所 / USE
近接SW1/PROXIMITY SWITCHES 1	連結確認端1/FACE1
近接SW2/PROXIMITY SWITCHES 2	連結確認端2/FACE2
リードSW1/LEAD SWITCH 1	チャック端/CHUCK
リードSW2/LEAD SWITCH 2	アンチャック端/UNCHUCK

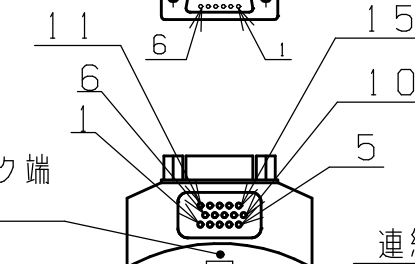
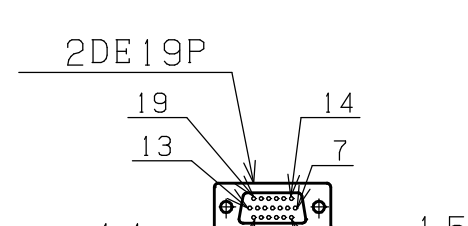
ATCの各状態における信号のON/OFF状況
 THE ON/OFF STATUS FOR VARIOUSMODE OF THE ATC

	チャック端信号 CHUCK SIGNAL	アンチャック端信号 UNCHUCK SIGNAL	連結確認端信号 FACE SIGNAL
ATC分離時(アンチャック状態) UNCHUCK	OFF	ON	OFF
ATC接続時(アンチャック状態) UNCHUCK	OFF	ON	ON
ATC接続時(チャック状態) CHUCK	ON	OFF	ON



リードSW部詳細
 DETAILS OF LEAD SWITCH

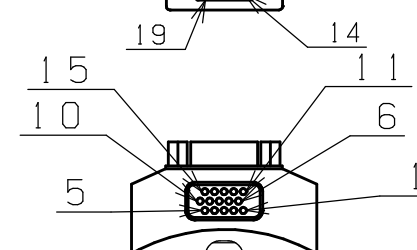
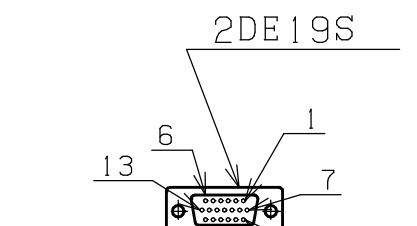
チャック端およびアンチャック端
 CHUCK, UNCHUCK
 (内蔵/BUILT IN)



連結確認端2
 FACE2

ロボット側
 ROBOT SIDE

連結確認端1
 FACE1



ツール側
 TOOLING SIDE

接続面より見たピン配置
 CONNECTION FACE SIDE VIEW

注記

1. センサ及びリードSWは全てN.O仕様である。
2. 本機は、DC24Vシンク出力タイプである。
3. 近接センサの漏れ電流は1.0mA以下である。
4. リードSWの負荷電流範囲は5~40mAである。
5. シーケンサを入力端子として使用する場合は、シーケンサの入力電流が1.5mA以下で確実にOFFとなるものを使用すること。

NOTES

1. THE ALL SWITCHES ARE COMFORMED TO THE N.O SPECIFICATION.
2. THIS MACHINE IS DC24V SINK OUTPUT TYPE.
3. THE LEAKAGE CURRENT OF THE PROXIMITY SWITCHES SHOULD BE LOWER THAN 1.0mA
4. THE RANGE OF LOADING CURRENT TO LEAD SWITCH IS 5~40mA.
5. WHEN A SEQUENCOR IS USED AS A INPUT TERMINAL, IT SHOULD BE CERTAINLY OFF AT LESS THEN 1.5mA OF THE IMPUT CURRENT

名称 TITLE	NITTAOMEGA XC30 内部配線図 (NPN出力仕様) WIRING DIAGRAM (NPN OUTPUT)		
Doc No.	ATN-3S0018		
	T20181210-8-0	日付 DATE	2018.12.12
		ニッタ株式会社 NITTA CORPORATION	